

微分

行列とは線形写像の表現

$$\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$$

$$n=m=1$$

(高校ではこれしかない)

$m=2$  (平面)

$m=3$  (空間)

$n=1$  だとこれは  $m$  個の  $\mathbb{R}$  として

$$f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^m$$

時刻

$$f = \begin{pmatrix} f_1 \\ \vdots \\ f_n \end{pmatrix}$$

(同時に扱っていると考える)

経済学

- mathematical science

★  $n \geq 2$

Kock-Lawvereの公理

を元に微分をこいてる

$$f: D \rightarrow \mathbb{R}$$

"

$$\{d \in \mathbb{R} \mid d^2 = 0\} \neq \{0\}$$

$$(\forall d \in D) (f(d) = f(0) + d \text{ (?)})$$

(任意の)

uniqueに定まる

$$f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$$

(個定してやる)

$$x \in \mathbb{R}$$

$$d \in D \mapsto f(x+d)$$

$$f(x+d) = f(x) + d \text{ (?)}$$

$$\downarrow f'(x)$$

定数における  $f$  の  
微分係数



種々の

例  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$   $x$  を固定  $a$  を動かす.

$a \in \mathbb{R}^2 \mapsto \partial_a f(x) \in \mathbb{R}$   $x$  の向きが 変わりか  
下りか,

$$f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$$

$$f(x+da) = f(x) + \partial_a f(x) da \rightarrow \text{①}$$

$x, a \in \mathbb{R}^n$  を固定する

$f$  の  $x$  における  $a$  方向の微分(係数)

固定

$$d \in D \mapsto f(x+da) \in \mathbb{R}^m \quad \partial_a f(x)$$

$$f(x+da) = f(x) + ? \cdot d$$

$\mathbb{R}^m$  のベクトル  
unique に定まる.

proposition

命題

Prop.

$x$  を固定  
 $a$  を動かす

$f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$  固定

$$a \in \mathbb{R}^m \mapsto \partial_a f(x) \in \mathbb{R}^m$$

線形写像

をかくくする.

$$f(x+da) = f(x) + d \partial_a f(x)$$

定義

$x$  における  $a$  方向の  
微分の  
定義

この写像は、線形写像になる。このよな  $\partial_a f(x) \in \mathbb{R}^m$   
が一意的に定まる。

↑  
1変数のKock-Lawvere  
の公理からみちびいた。

$$\lambda \in \mathbb{R}$$

$$f(x+d\lambda a) = f(x) + d \partial_{\lambda a} f(x)$$

$$f(x+d\lambda a) = f(x) + d \lambda \partial_a f(x)$$

$\frac{\partial f}{\partial x}$  整合性  
かかるとOK

結論

$$\partial_{\lambda a} f(x) = \lambda \partial_a f(x) \quad [\lambda \text{が}-\text{倍を保つ}]$$

といつとかが言えた

何を示したのか?

' $\partial_a f(x)$  が、 $a$  による線形写像'

それはつまり

$$\partial_{\lambda a} f(x) = \lambda \partial_a f(x) \quad \dots \lambda \text{が}-\text{倍が前に出る}$$

$$\partial_{a_1+a_2} f(x) = \partial_{a_1} f(x) + \partial_{a_2} f(x) \quad \text{足し算をバラせる。}$$



1714

$a$  の代わりに  $a_1 + a_2$

$$f(x + d(a_1 + a_2)) = f(x) + d \partial_{a_1 + a_2} f(x) \quad \text{の計算で 検証してやる}$$

$$\begin{aligned}
 f(x + d a_1 + d a_2) &= f(x + d a_1) + d \partial_{a_2} f(x + d a_1) \\
 &= f(x) + d \partial_{a_1} f(x) + d \{ \partial_{a_2} f(x) + d \partial_{a_1} (\partial_{a_2} f)(x) \} \\
 &= f(x) + d \partial_{a_1} f(x) + d \partial_{a_2} f(x) \\
 &= f(x) + d \{ \partial_{a_1} f(x) + \partial_{a_2} f(x) \}
 \end{aligned}$$

（における 微分を考える）      （ここで検証する）      （重なりを避けて 考える）

**結論**

$$\partial_{a_1 + a_2} f(x) = \partial_{a_1} f(x) + \partial_{a_2} f(x)$$

[足算を保つ] といいた。

だから、線形写像 といえる。  
(足算 2つ一倍を保つ)

$$= f(x + d a_1) + d \partial_{a_2} f(x + d a_1)$$

（ここは仮定）

$$\begin{aligned}
 &= f(x) + d \partial_{a_1} f(x) + d \{ \partial_{a_2} f(x) + d \partial_{a_1} (\partial_{a_2} f)(x) \} \\
 &= f(x) + d \partial_{a_1} f(x) + d \partial_{a_2} f(x) + \underbrace{d^2 \partial_{a_1} (\partial_{a_2} f)(x)}_{=0}
 \end{aligned}$$

$$= f(x) + d \{ \partial_{a_1} f(x) + \partial_{a_2} f(x) \} \quad \therefore \text{7カマ} - \text{OK!}$$

線形写像は行列で表わせる。

$$f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2 \quad \text{一般の関数}$$

$x \in \mathbb{R}^2$  固定

$df(x) \leftarrow$  これは線形写像

$2 \times 2$  の行列で表せる。

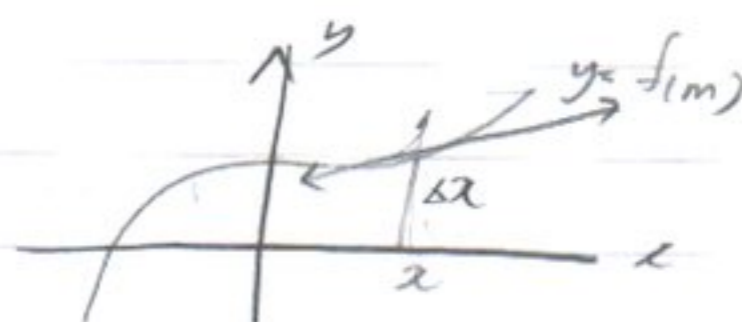
変換成分をわける。

$$\begin{pmatrix} \frac{\partial y_1}{\partial x_1} & \frac{\partial y_1}{\partial x_2} \\ \frac{\partial y_2}{\partial x_1} & \frac{\partial y_2}{\partial x_2} \end{pmatrix}$$

$$\text{ex } f: \mathbb{R}^1 \rightarrow \mathbb{R}^1$$

微分してあげると線形になる。

$1 \times 1$  の行列  $\rightarrow$  係数

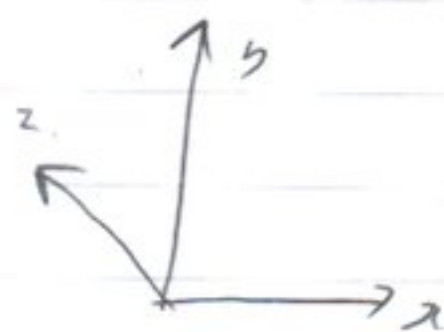


$$\text{ex } f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\left( \frac{\partial y}{\partial x_1}, \frac{\partial y}{\partial x_2} \right)$$

$$\Delta y = \underbrace{\left( \frac{\partial y}{\partial x_1} \right)}_{\text{係数}} \Delta x_1 + \underbrace{\left( \frac{\partial y}{\partial x_2} \right)}_{\text{係数}} \Delta x_2$$

$$y = a_1 x_1 + a_2 x_2 \quad \text{平面の式}$$



接平面



微分 行列 ← 線形写像の表現

$$\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$$

数学 — Mathematical Science

$n \geq 2$

$n=m=1$  (高校)

$n=1$

$m=2$

$m=3$

$$f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^m$$

Kock-Lawvereの公理

$$f: D \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\{d \in \mathbb{R} \mid d^2 = 0\} \neq \{0\}$$

$$f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$$

$x \in \mathbb{R}$  固定

$$f = \begin{pmatrix} f_1 \\ \vdots \\ f_m \end{pmatrix}$$

$$(\forall d \in D) (f(d) = f(0) + d \text{ ?})$$

unique  
な存在

$$d \in D \mapsto f(x+d)$$

$$f(x+d) = f(x) + d \text{ ?}$$

$f(x)$   
は  $\mathbb{R}$  の  
値

$$f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$$

$x, a \in \mathbb{R}^n$  固定

$$d \in D \mapsto f(x+da) \in \mathbb{R}^m \quad \boxed{d_a f(x)}$$

$$f(x+da) = f(x) + ? \cdot d$$

unique  $\mathbb{R}^m$

$f$  の  $x$  における  
 $a$  方向の微分 (ベクトル)

Prop.  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$  固定

$x$  固定

$a \in \mathbb{R}^n$  变动

$$a \in \mathbb{R}^n \mapsto \partial_a f(x) \in \mathbb{R}^m$$

線形写像



$$D = \{d \in \mathbb{R} \mid d^2 = 0\} \quad (\lambda d)^2 = \lambda^2 d^2 = 0$$

$$f(x + da) = f(x) + d \partial_a f(x) \quad \text{定義}$$

$$\lambda \in \mathbb{R} \quad \begin{matrix} \in D \\ \circlearrowleft \end{matrix} \quad f(x + d\lambda a) = f(x) + d \partial_{\lambda a} f(x)$$

$$f(x + d\lambda a) = f(x) + d\lambda \partial_a f(x)$$

$\Rightarrow$  結論

$$\partial_{\lambda a} f(x) = \lambda \partial_a f(x)$$

Prop.  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$  固定

$\frac{\partial f}{\partial x}$  整合性

$x$  を固定

$a$  を動かす

$a \in \mathbb{R}^n \mapsto \partial_a f(x) \in \mathbb{R}^m$

スカラー倍を保つ

線形写像



$$d(a_1 + a_2) = da_1 + da_2$$

$$d^2 = 0$$

$$f(x + d(a_1 + a_2)) = f(x) + d \partial_{a_1 + a_2} f(x)$$

$$f(x + da_1 + da_2) = f(x + da_1) + d \partial_{a_2} f(x + da_1)$$

$$= f(x) + d \partial_{a_1} f(x) + d \partial_{a_2} f(x) + d \partial_{a_1} (\partial_{a_2} f)(x)$$

$$= f(x) + d \partial_{a_1} f(x) + d \partial_{a_2} f(x)$$

$$= f(x) + d \{ \partial_{a_1} f(x) + \partial_{a_2} f(x) \}$$

$$\Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} \partial_{a_1 + a_2} f(x) \\ \partial_{a_1} f(x) + \partial_{a_2} f(x) \end{array} \right.$$

$$= \partial_{a_1} f(x) + \partial_{a_2} f(x)$$

Prop.  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$  固定

$\frac{\partial f}{\partial x}$  整合性

$x$  は固定

$a$  は動かす

$$a \in \mathbb{R}^n \mapsto \partial_a f(x) \in \mathbb{R}^m$$

線形写像

- スカラー倍を保つ
- 足し算を保つ



線形写像は行列で表わせる

$f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  一般の関数

$x \in \mathbb{R}^2$  固定

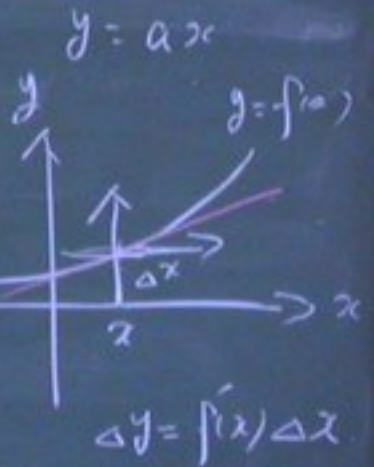
$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}$$

$$f: \mathbb{R}^1 \rightarrow \mathbb{R}^1$$

$1 \times 1$  の行列

接線  
数



$df(x)$

線形写像

$2 \times 2$  の行列

$$f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\begin{pmatrix} \frac{\partial y_1}{\partial x_1} & \frac{\partial y_1}{\partial x_2} \\ \frac{\partial y_2}{\partial x_1} & \frac{\partial y_2}{\partial x_2} \end{pmatrix}$$

$$\left( \frac{\partial y}{\partial x_1}, \frac{\partial y}{\partial x_2} \right)$$

$$\Delta y = \frac{\partial y}{\partial x_1} \Delta x_1 + \frac{\partial y}{\partial x_2} \Delta x_2$$

$$y = a_1 x_1 + a_2 x_2$$

平面の式

接平面

Prop.

$f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$  固定

$\frac{\partial f}{\partial x}$  整合性

$x$  固定

$a$  を動かす

$a \in \mathbb{R}^n \mapsto \partial_a f(x) \in \mathbb{R}^m$

○ スカラー倍を保つ

○ 足し算を保つ

$= df(x)(a)$

$f$  の  $x$  における微分

線形写像



## 12回目

西村先生・みなさま:

昨日(9/08)の3限、「基礎数学」(西村先生)の2学期1回め(通算12回め)を聴講しました。教室は2B412です。

出席者は、75名(前回は86名)+教員1名(私)+TA2名(桑田・中井)です。

前回、 $\mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}^m$ の関数について、方向微分が導入されたのを受けて、今回は、その(多変数関数の)微分(係数)が、方向ベクトル( $\mathbf{R}^n$ の元)に関する線型写像になることが示されました。また、線型写像なので、それは行列で表せること、および、その行列は関数行列(ヤコビ行列)になることが、(証明はせずに) $\mathbf{R}^2$ や $\mathbf{R}^3$ の場合を例に、述べられました。

物理学などで既に偏微分や全微分が出てきていますので、最後に先生が板書された式が全微分になっているな、ということに気づいた学生もいたようです。

さて、

-「基礎数学補習」が、金曜6限2A203で、始まります。TAは、数学の大学院生の中井祐さんです。中井さんには、MLに入って頂きました。

--

奈佐原 顕郎 (旧姓西田)  
筑波大学農林工学系

---

Copyright 2007, by the Contributing Authors. .  
12回目. (2008, September 10). Retrieved June 26, 2013, from 筑波大学 OCW Web site: <http://ocw.tsukuba.ac.jp/25a0-iv-2-751f72698cc76e905b66985e/57fa790e65705b66-1/1256de76ee-1>.  
All Rights Reserved.