

ベクトル解析
ストークスの定理

Gradient
勾配

$\nabla\phi$

ベクトル解析の言葉に
翻訳すると

回転 rotation
偏微分の
nabla 作用素

$$\nabla = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x} \\ \frac{\partial}{\partial y} \\ \frac{\partial}{\partial z} \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} f \\ g \\ h \end{pmatrix}$$

$$f = \begin{pmatrix} f \\ g \\ h \end{pmatrix}$$

線積分

面積分
微分

ベクトル場 f

$$\int_{\gamma} f \cdot dr = \int_{\gamma} \nabla \times f$$

線積分

$$= \left(\begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ f & g & h \end{vmatrix} = \frac{\partial g}{\partial x} - \frac{\partial f}{\partial y} \right) f, g, h: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$$

微分形式

1-形式の微分形式 ω

ω

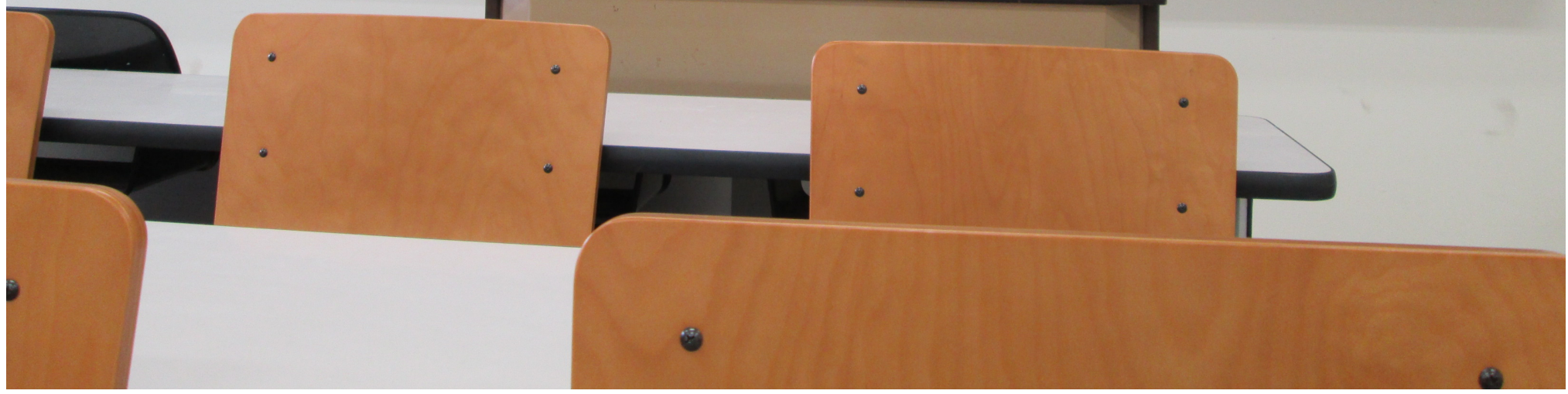
2-形式の微分形式

$$\int_{\Sigma} \omega = \int_{\Sigma} d\omega$$

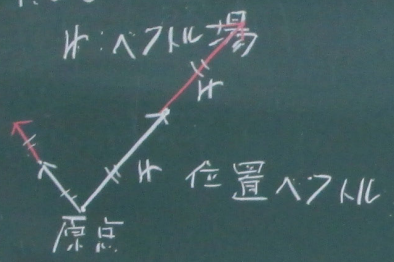
曲面 Σ

境界 γ

(閉曲線)



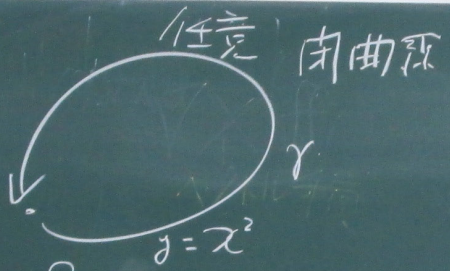
4.58



$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

点

$$x \mapsto x^2$$



$$\int_{\gamma} \mathbf{r} \cdot d\mathbf{r} = 0 \text{ 則}$$

線積分

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \mapsto y$$

物理的

4.55

$$\nabla \times \mathbf{r} = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x} \\ \frac{\partial}{\partial y} \\ \frac{\partial}{\partial z} \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

定ベクトル

$$\begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & x \\ \frac{\partial}{\partial y} & y \end{vmatrix} = \frac{\partial y}{\partial x} - \frac{\partial x}{\partial y} = 0$$

4.58 力場の
任意の閉曲線
回して

$$\int_{\gamma} \mathbf{f} \cdot d\mathbf{r} = 0$$

$$\nabla \times \mathbf{f} = 0$$

力場

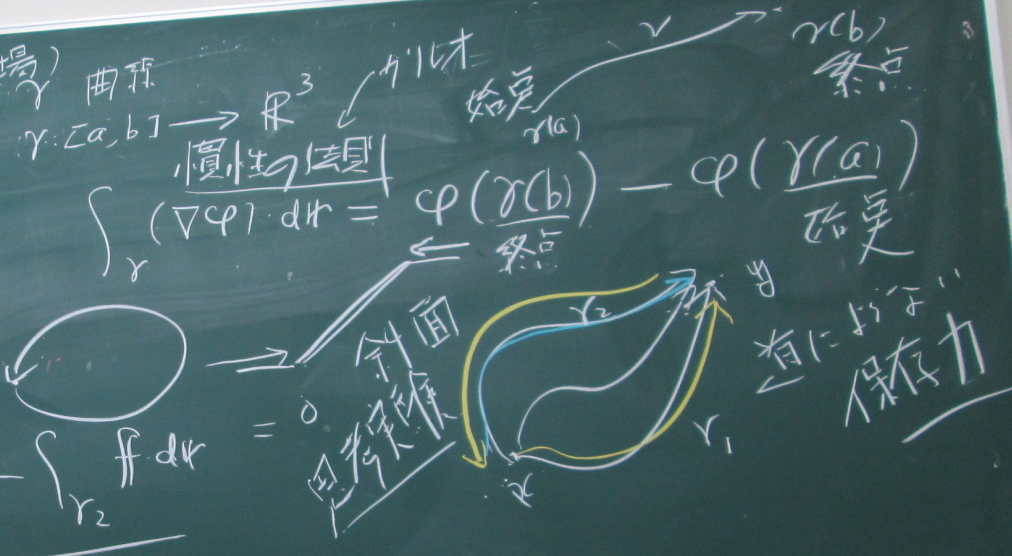
力場 \mathbf{f} (力場) 曲線
スカラー場 ϕ
 $\gamma: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^3$

$$\mathbf{f} = -\nabla \phi$$

$$\mathbf{f} = \begin{pmatrix} -\frac{\partial \phi}{\partial x} \\ -\frac{\partial \phi}{\partial y} \\ -\frac{\partial \phi}{\partial z} \end{pmatrix}$$

と仮定する。

$$\int_{\gamma_1} \mathbf{f} \cdot d\mathbf{r} - \int_{\gamma_2} \mathbf{f} \cdot d\mathbf{r} = 0$$

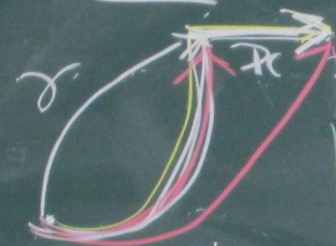


$$f = \nabla \phi \Rightarrow f: \text{保存力}$$

問題なく
定義は 2.3

$$\mathcal{E}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad d\mathcal{E}_1 = \begin{pmatrix} d \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\phi(x) = \int_{\gamma} f \cdot dx$$



線積分

$$\frac{\partial \phi}{\partial x} = f$$

$$x_0 \text{ (固定)}$$

$$f = \begin{pmatrix} f \\ g \\ h \end{pmatrix}$$

$$\frac{\partial \phi}{\partial y} = g$$

$$\frac{\partial \phi}{\partial z} = h$$

$$\phi(x + d\mathcal{E}_1) - \phi(x) = \underline{f(x) d}$$

井 力場

$$F = -\nabla\phi$$

ϕ ポテンシャルエネルギー

x 粒子の位置 x

$$V(x) = \frac{dx}{dt}$$

粒子

質量 m

Speed v

$$\frac{1}{2} m (v \cdot v)$$

↑
内積

$$\frac{1}{2} m v \cdot v$$

$$\frac{1}{2} m \frac{dx}{dt} \frac{dx}{dt} + \phi(x)$$

運動エネルギー

エネルギー保存の法則

全エネルギー = Newtonの2法則

$$\frac{dv}{dt} = -\nabla\phi$$

加速度