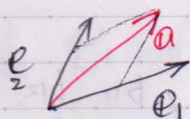


微積分 (10コマ目)

基底 (平面ベクトル)

同一直線上にない2個のベクトル



$$a = a_1 e_1 + a_2 e_2$$

($a_1, a_2 \in \mathbb{R}$)

番地

基底を取るということは座標をとるということ

直交座標

$$e_1 \perp e_2$$

$$|e_1| = |e_2| = 1$$

基底は11つつもある!

e_1, e_2 基底

f_1, f_2 基底

$$\bullet f_1 = p_{11} e_1 + p_{21} e_2$$

$$f_2 = p_{12} e_1 + p_{22} e_2$$

$$[f_1, f_2] = [e_1, e_2] P$$

$$P = \begin{pmatrix} p_{11} & p_{12} \\ p_{21} & p_{22} \end{pmatrix}$$

一意的に決まる

$$\bullet e_1 = q_{11} f_1 + q_{21} f_2$$

$$e_2 = q_{12} f_1 + q_{22} f_2$$

$$[e_1, e_2] = [f_1, f_2] Q$$

$$Q = \begin{pmatrix} q_{11} & q_{12} \\ q_{21} & q_{22} \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned}
 [f_1, f_2] &= [e_1, e_2]P \\
 &= ([f_1, f_2]Q)P \\
 &= [f_1, f_2]QP
 \end{aligned}$$

$$f_1 = 1f_1 + 0f_2 \quad \text{と書く(1, 0)}$$

$$f_2 = 0f_1 + 1f_2$$

$$J, Q \quad QP = E \quad \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = E \right\}$$

f_1, f_2 と e_1, e_2 の立場を逆にすると $PQ = E$

P も Q も 正則行列 で
逆行列を持つ行列

P は Q の逆行列, Q は P の逆行列

$$P = Q^{-1}, \quad Q = P^{-1}$$

P は基底 (e_1, e_2) を基底 (f_1, f_2) に変換する行列 } という。
 Q は (f_1, f_2) を (e_1, e_2) へ

任意のベクトル x

$$x = [e_1, e_2] \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \quad (x_1, x_2 \in \mathbb{R})$$

$$= x_1 e_1 + x_2 e_2$$

$$x \leftrightarrow \underbrace{\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}}_{\text{番地}}$$

線型写像 (linear mapping)

平面のベクトル $\xrightarrow{\text{写像 } \varphi}$ 平面のベクトル

$$\varphi(x+y) = \varphi(x) + \varphi(y)$$

$$\varphi(\alpha x) = \alpha \varphi(x) \quad (\alpha \in \mathbb{R})$$

このようになる写像を線型写像という。

(e_1, e_2) 基底を固定

$$x = x_1 e_1 + x_2 e_2$$

$$\varphi(x) = \varphi(x_1 e_1 + x_2 e_2)$$

$$= x_1 \varphi(e_1) + x_2 \varphi(e_2)$$

線型写像 φ は

$\varphi(e_1), \varphi(e_2)$ だけで決まる

$$[\varphi(e_1), \varphi(e_2)] = [e_1, e_2] \overset{2 \times 2}{A} \quad \text{一意}$$

$$\varphi(e_1) = a_{11} e_1 + a_{21} e_2$$

$$\varphi(e_2) = a_{12} e_1 + a_{22} e_2$$

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}$$

線型写像 $\varphi \leftrightarrow 2 \times 2$ の行列 A

A を線型写像 φ の基底 (e_1, e_2) を固定した場合の 行列表現 と言う。

$$x = x_1 e_1 + x_2 e_2$$

$$x = [e_1, e_2] \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$$

$$\varphi(x) = [\varphi(e_1), \varphi(e_2)] \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$$

$$= [e_1, e_2] A \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$$

基底 $[e_1, e_2]$ を固定すると

$x \leftrightarrow \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$ は線型写像 φ を

$\varphi(x) \leftrightarrow A \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$ としてベクトルへ移す

基底 (e_1, e_2) が基底 (f_1, f_2) へ変更されたらどうなるか?

$$[f_1, f_2] = [e_1, e_2] P$$

$$[e_1, e_2] = [f_1, f_2] P^{-1}$$

$$[\varphi(f_1), \varphi(f_2)] = [\varphi(e_1), \varphi(e_2)] P$$

$$= [e_1, e_2] A P$$

$$= [f_1, f_2] P^{-1} A P$$

← 基底 (f_1, f_2) での φ の行列表現

$$A \sim P^{-1} A P$$

相似

線型座標のとりにかえ \rightarrow なるべく簡単にしよう.

Jordan の標準形

行列 A 異なる2つの実数 a, b の固有値

$$A \sim \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & b \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = A \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} x' = ax \\ y' = by \end{cases}$$

微分方程式を解く

固有値

$$a < 0$$

$$b < 0$$

解が $t \rightarrow \infty$ で

$$x = k_1 e^{at} \rightarrow 0$$

$$y = k_2 e^{bt} \rightarrow 0$$

時間 $t \rightarrow \infty$ は原点へ収束

$$(t \rightarrow +\infty \quad e^{at} \rightarrow 0 \quad e^{bt} \rightarrow 0)$$

系 (system)

A の固有値が純虚数 $\pm ai$ (a は実数)

$$\begin{pmatrix} 0 & -a \\ a & 0 \end{pmatrix}$$

解は周期解で t の関数

Report

次の 2 次の微分方程式を解いて、来週月曜日 (6/27)

$$(1) \quad x'' + 4x = 0 \quad \begin{matrix} x(0) = 1 \\ x'(0) = 0 \end{matrix}$$

$$(2) \quad x'' - 3x' + 2x = 0 \quad \begin{matrix} x(1) = 0 \\ x'(1) = -1 \end{matrix}$$

$$(3) \quad x'' - x' - 6x = 0$$

$$(4) \quad x'' + x' + x = 0$$

$$\textcircled{\text{参考}} \quad x'' + ax' + bx = 0$$

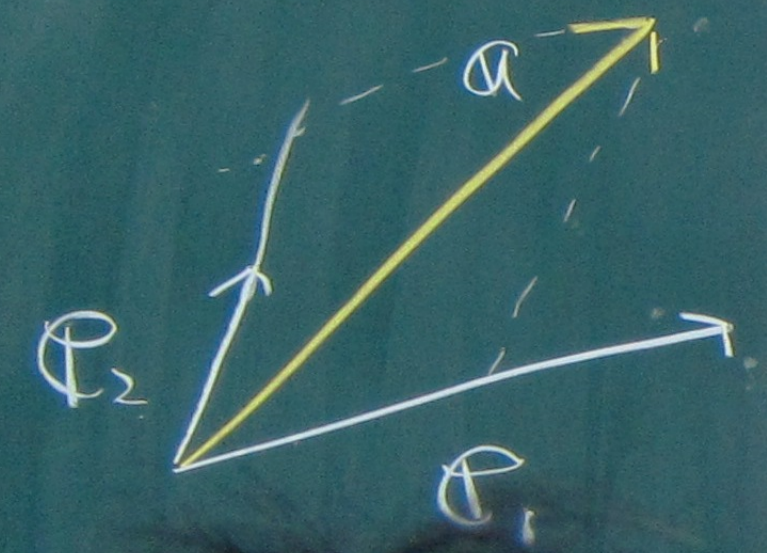
$$x' = y$$

$$y' = -ay - bx \quad \text{に 変換する}$$

2 階微分は変数 y の関数として扱う。

面のベクトル形
基底 - 直交座標

基底 - 直交座標
2個のベクトル



意図的に書く
 $a = a_1 e_1 + a_2 e_2$
($a_1, a_2 \in \mathbb{R}$)

直交座標
 $e_1 \perp e_2$
 $|e_1| = |e_2| = 1$

基底は1つもある!

e_1, e_2 基底

f_1, f_2 基底

$$f_1 = p_{11} e_1 + p_{21} e_2$$

$$f_2 = p_{12} e_1 + p_{22} e_2$$

$$e_1 = g_{11} f_1 + g_{21} f_2$$

$$e_2 = g_{12} f_1 + g_{22} f_2$$

$$[f_1, f_2] = [e_1, e_2] P$$

$$P = \begin{pmatrix} p_{11} & p_{12} \\ p_{21} & p_{22} \end{pmatrix}$$

2x2
- 意図的に決まる

$$[e_1, e_2] = [f_1, f_2] Q$$

$$Q = \begin{pmatrix} g_{11} & g_{12} \\ g_{21} & g_{22} \end{pmatrix}$$

2x2

$$[f_1, f_2] = [e_1, e_2] P$$

$$= ([f_1, f_2] Q) P$$

$$= [f_1, f_2] Q P$$

$$f_1 = 1f_1 + 0f_2$$

$$f_2 = 0f_1 + 1f_2$$

単位行列
↓
 $QP = E$
 $PQ = E$

P も Q も 正則行列 で
逆行列を持つ
行列

$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = E$ P は Q の逆行列
 Q は P の逆行列
 $P = Q^{-1}$ $Q = P^{-1}$

$P \in$ 基底 (e_1, e_2) $\in (f_1, f_2)$ に変換する行列 (と言?)

$Q \in$ (基底 (f_1, f_2) / (e_1, e_2)) - 逆的

$$x = [e_1, e_2] \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \quad (x_1, x_2 \in \mathbb{R})$$

$$= x_1 e_1 + x_2 e_2$$

$$x \leftrightarrow \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \text{ 座標}$$

線型写像 (linear mapping)

平面のベクトル $\xrightarrow{\text{写像 } \varphi}$ 平面のベクトル

$$\begin{cases} \varphi(x+y) = \varphi(x) + \varphi(y) \\ \varphi(\alpha x) = \alpha \varphi(x) \quad (\alpha \in \mathbb{R}) \end{cases}$$

$(\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2)$ 基底
 $x = x_1 \mathbf{e}_1 + x_2 \mathbf{e}_2$

$$\begin{aligned} \varphi(x) &= \varphi(x_1 \mathbf{e}_1 + x_2 \mathbf{e}_2) \\ &= x_1 \varphi(\mathbf{e}_1) + x_2 \varphi(\mathbf{e}_2) \end{aligned}$$

線型写像 φ は

$\varphi(\mathbf{e}_1), \varphi(\mathbf{e}_2)$ によって
決まる

$$[\varphi(\mathbf{e}_1), \varphi(\mathbf{e}_2)] = [\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2] \overset{2 \times 2}{A} \quad \text{— 意味}$$

$$\begin{aligned} \varphi(\mathbf{e}_1) &= a_{11} \mathbf{e}_1 + a_{21} \mathbf{e}_2 \\ \varphi(\mathbf{e}_2) &= a_{12} \mathbf{e}_1 + a_{22} \mathbf{e}_2 \end{aligned} \quad A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}$$

線型写像 $\varphi \leftrightarrow 2 \times 2$ の行列 A

$A \in$ φ の基底 $(\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2)$ を固定した
線型写像

場合の 行列表現 と言?

$$x = x_1 e_1 + x_2 e_2$$

$$x = [e_1, e_2] \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} \varphi(x) &= [\varphi(e_1), \varphi(e_2)] \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \\ &= [e_1, e_2] A \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

基底 (e_1, e_2) を固定すると
 $x \mapsto \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$ は φ で

$$\varphi(x) \leftrightarrow A \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \text{ なる}$$

$$\begin{pmatrix} \cdot \\ \cdot \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$$

基底 (e_1, e_2) が基底 (f_1, f_2) に
 変更されれば φ なるか? A

$$[f_1, f_2] = [e_1, e_2] P$$

$$[e_1, e_2] = [f_1, f_2] P^{-1}$$

$$\begin{aligned} [\varphi(f_1), \varphi(f_2)] &= [\varphi(e_1), \varphi(e_2)] P \\ &= [e_1, e_2] A P = [f_1, f_2] P^{-1} A P \end{aligned}$$

基底 (f_1, f_2) での
 φ の行列表現

$$A \overset{\text{友誼}}{\sim} P^{-1}AP$$

相似

線型座標のとりかえ
Jordanの標準形

行列 A 異なる2つの
実数の固有値 a, b

$$A \sim \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & b \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = A \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} x' = ax \\ y' = by \end{cases}$$

微分方程式を解く

解がなくて

系
(system)

$$\begin{matrix} a < 0 \\ b < 0 \end{matrix}$$

$$x = k_1 e^{at} \rightarrow 0$$

$$y = k_2 e^{bt} \rightarrow 0$$

安定

$$t \rightarrow \pm \infty$$

A の固有値が純虚数 $\pm ai$ (a は実数)
周期解

$$\begin{pmatrix} 0 & -a \\ a & 0 \end{pmatrix}$$

次の2次の微分方程式を

解きなさい。

$$(1) \quad x'' + 4x = 0 \quad \begin{cases} x(0) = 1 \\ x'(0) = 0 \end{cases}$$

$$(2) \quad x'' - 3x' + 2x = 0 \quad x(1) = 0$$

$$(3) \quad x'' - x' - 6x = 0$$

$$(4) \quad x'' + x' + x = 0$$

$$x'' + ax' + bx = 0$$

$$\begin{cases} x' = y \\ y' = -ay - bx \end{cases}$$