

$$d_{k+1} \in \mathbb{D} \Rightarrow d_{k+1}^2 = 0$$

$$(d_1 + \dots + d_k + d_{k+1})^n = \underbrace{(d_1 + \dots + d_k)^n}_{n! \sigma_k^n(d_1, \dots, d_k)} + n d_{k+1} (d_1 + \dots + d_k)^{n-1}$$

$$n! \sigma_k^n(d_1, \dots, d_k)$$

$$= n! \sigma_k^n(d_1, \dots, d_k) + n d_{k+1} (n-1)! \sigma_k^{n-1}(d_1 + \dots + d_k)$$

$$= n! \left\{ \sigma_k^n(d_1, \dots, d_k) + d_{k+1} \sigma_k^{n-1}(d_1 + \dots + d_k) \right\}$$

$$= n! \sigma_k^n(d_1, \dots, d_k)$$

$$f(x + d_1 + \dots + d_k + d_{k+1}) = f(x + d_1 + \dots + d_k) + d_{k+1} f'(x + d_1 + \dots + d_k)$$

$$= \sum_{n=0}^k f^{(n)}(x) \sigma_k^n(d_1, \dots, d_k)$$

$$+ d_{k+1} \sum_{n=0}^k f^{(n+1)}(x) \sigma_k^n(d_1, \dots, d_k)$$

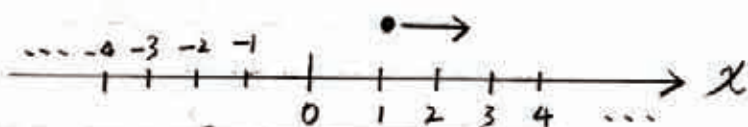
$$= \sum_{n=0}^{k+1} f^{(n)}(x) \left\{ \begin{array}{l} \sigma_k^n(d_1, \dots, d_k) \\ + d_{k+1} \sigma_k^{n-1}(d_1, \dots, d_k) \end{array} \right\}$$

$$= \sum_{n=0}^{k+1} f^{(n)}(x) \frac{\Delta^n}{n!} (d_1, \dots, d_k, d_{k+1})$$

No 6 1/20

微分方程式

質点の一直線上の運動



時刻 t のときの質点の位置

$$x = x(t)$$

$x(t)$ が予め e^t と分かっていたとする。

このとき

$$x' = e^t = x$$

$$\underline{x'} = \underline{x}$$

速度 位置

解くとか、解けないとかの前に・・・

速度が位置と等しいので もし $x=0$ なら、点は動かない。

しかし正(負)に少しずれば、正(負)に向かって動いていく。

$$\left(\frac{x(t)}{e^t}\right)' = \frac{x'(t)e^t - x(t)e^t}{e^{2t}} \quad (x'(t) = x(t))$$

$$= \frac{x'(t) - x(t)}{e^t} = 0$$

つまり $\frac{x(t)}{e^t} = k : \text{const}$

$$x(t) = k e^t$$

$x' = x$ の一般解

↓
k は何?

x は $t=0$ とおくと $x(t) = k \cdot e^0 = k$ より

k は時刻 $t=0$ における点の位置である

初期条件

初期条件を与えれば方程式の解は unique に求まる。

↓

Newton 力学 : 決定論的

今の状態が分かれば 10秒後, 10日後, 10年後の運動まで記述できる。

微分

$$x(t+d) = x(t) + x'(t)d$$

今、質点の運動が $x' = x$ という法則に基づいているとする。

$$t=0 \text{ のとき } x(0) = 1$$

$$t=d_1 \in \mathbb{R} \text{ のとき } x(d_1) = x(0) + x'(0)d_1$$

$$= 1 + 1 \cdot d_1$$

$$= 1 + d_1$$

$$t=d_1+d_2 \text{ のとき } x(d_1+d_2) = x(d_1) + x'(d_1)d_2$$

$$d_1, d_2 \in \mathbb{R} \quad = x(d_1)(1+d_2)$$

$$= (1+d_1)(1+d_2)$$

$$= 1 + d_1 + d_2 + d_1d_2$$

$$t=d_1+d_2+d_3 \quad x(d_1+d_2+d_3) = x(d_1+d_2) + x'(d_1+d_2)d_3$$

$$= x(d_1+d_2)(1+d_3)$$

$$= (1+d_1)(1+d_2)(1+d_3)$$

$$= 1 + d_1 + d_2 + d_3 + d_1d_2 + d_1d_3 + d_2d_3 + d_1d_2d_3$$

前回の結果を踏まえれば (see. No.5 Taylor 展開)

$$x(d) = 1 + d + \frac{d^2}{2!} \quad (d = d_1 + d_2)$$

$$x(d) = 1 + d + \frac{d^2}{2!} + \frac{d^3}{3!} \quad (d = d_1 + d_2 + d_3)$$

Report I $d \in \mathbb{D}_n$

今、扱っている \mathcal{X} には

$$\mathcal{X}(d) = \mathcal{L} \left\{ 1 + d + \frac{d^2}{2!} + \dots + \frac{d^n}{n!} \right\}$$

を証明せよ.

$$\mathcal{X}(t) = \sin t \quad \text{とせよ}$$

$$\mathcal{X}(t)' = \cos t$$

$$\mathcal{X}(t)'' = -\sin t = -\mathcal{X}(t)$$

今度は $\mathcal{X}'' = -\mathcal{X}$ という関数を考える

上記からとみえず $\mathcal{X}(t) = \sin t$ は解の1つに間違いない。

同いように考えれば $\mathcal{X}(t) = \cos t$ も解の1つ

cf. $\left(\begin{array}{l} \mathcal{X}' = \mathcal{X} \quad \text{を 1階の微分を含む1階の微分方程式という。} \\ \mathcal{X}'' = \mathcal{X} \quad \text{を 同様に 2階の微分方程式という。} \end{array} \right)$

$$\begin{cases} \mathcal{X}' = \mathcal{Y} \\ \mathcal{Y}' = -\mathcal{X} \end{cases}$$

連立の1階の方程式に分解する。

今、時刻 $t=0$ のとき

$$\mathcal{X}(0) = \mathcal{L}_1$$

$$\mathcal{Y}(0) = \mathcal{L}_2$$

とせよ

$$\begin{cases} x(d_1) = x(0) + x'(0)d_1 \\ \quad = k_1 + k_2 d_1 \\ y(d_1) = y(0) + y'(0)d_1 \\ \quad = k_2 - k_1 d_1 \end{cases}$$

$$\begin{aligned} x(d_1+d_2) &= x(d_1) + x'(d_1)d_2 \\ &= (k_1 + k_2 d_1) + (k_2 - k_1 d_1)d_2 \\ &= k_1 \{1 - d_1 d_2\} + k_2 \{d_1 + d_2\} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} y(d_1+d_2) &= y(d_1) + y'(d_1)d_2 \\ &= (k_2 - k_1 d_1) - (k_1 + k_2 d_1)d_2 \\ &= -k_1 \{d_1 + d_2\} + k_2 \{1 - d_1 d_2\} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} x(d_1+d_2+d_3) &= x(d_1+d_2) + x'(d_1+d_2)d_3 \\ &= \{k_1(1 - d_1 d_2) + k_2(d_1 + d_2)\} + \underbrace{\{-k_1(d_1 + d_2) + k_2(1 - d_1 d_2)\}}_{\times 0} \\ &= k_1 \{1 - d_1 d_2 - d_1 d_3 - d_2 d_3\} + k_2 \{1 + d_1 + d_2 + d_3 - d_1 d_2 d_3\} \end{aligned}$$

$$y(d_1+d_2+d_3) = y(d_1+d_2) + y'(d_1+d_2)d_3$$

$$= \{-k_1(d_1+d_2) + k_2(1-d_1d_2)\} + \{-k_1(1-d_1d_2) - k_2(d_1+d_2)\}d_3$$

$$= -k_1\{d_1+d_2+d_3 - d_1d_2d_3\} + k_2\{1 - d_1d_2 - d_1d_3 - d_2d_3\}$$

再び $d = d_1 + d_2$ なる区間に置かざると。

$$\begin{cases} x(d) = k_1 + k_2 d \\ y(d) = -k_1 d + k_2 \end{cases} \quad d \in D_1$$

$$\begin{cases} x(d) = k_1 \left(1 - \frac{d^1}{2!}\right) + k_2 d \\ y(d) = -k_1 d + k_2 \left(1 - \frac{d^2}{2!}\right) \end{cases} \quad d \in D_2$$

$$\begin{cases} x(d) = k_1 \left(1 - \frac{d^2}{2!}\right) + k_2 \left(d - \frac{d^3}{3!}\right) \\ y(d) = -k_1 \left(d - \frac{d^3}{3!}\right) + k_2 \left(1 - \frac{d^2}{2!}\right) \end{cases} \quad d \in D_3$$

Report II

$x'' = -x$ についての一般解を予測し、それを証明せよ。